

L'offre LEROY-SOMER

DIGIDRIVE SK



Réducteurs



Moteurs

- Sortie axiale
- Sortie orthogonale
- Asynchrones standard LS - FLS
- Asynchrones adaptés à la vitesse variable LSMV - FLSMV



3905 fr - 04. 2007 / a

Caractéristiques

P _{mot} (kW)	Réseaux d'alimentation										Encadrements et masses									
	Monophasé 110 V		Monophasé 230 V		Triphasé 230 V		Triphasé 400 V		Triphasé 575 V				Triphasé 690 V							
	I _{sp} (A)	Calibre	Taille	I _{sp} (A)	Calibre	Taille	I _{sp} (A)	Calibre	Taille	I _{sp} (A)	Calibre	Taille	I _{sp} (A)	Calibre	Taille	Taille	H	L	P	Masse
Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	Surcharge	mm	mm	mm	kg	
Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible	Forte Faible					
0,25				1,7	0,5 M											1A	154	75	145	0,9
0,37				2,2	1 M											1B	205	85	156	1,3
0,55				3	1,2 M											1C	258	100	173	2
0,75	4	1,5 ML		4	1,5 M											2	368	155	219	7
1,1	5,2	2 ML		5,2	2 MTL	1B										3	368	250	260	15
1,5				7	2,5 MTL	1B										4	510	310	298	30
2,2	3			9,6	3,5 MTL	1C										5	820	310	298	55
3	4			12,6	4,5 TL											6	1131	310	298	75
4	5,5			17	5,5 TL	2														
5,5	7,5			25	8 TL															
7,5	11			31	11 TL	3														
11	15			42	16 TL															
15	18,5			56	22 TL															
18,5	22			68	27 TL	4														
22	30			80	33 TL															
30	37																			
37	45																			
45	55																			
55	75																			
75	90																			
90	110																			
110	132																			

P_{mot} : puissance moteur pour les tensions de réseaux indiquées ci-dessus
 I_{sp} : intensité de sortie permanente



MOTEURS LEROY-SOMER 16015 ANGOULÊME CEDEX - FRANCE

338 567 258 RCS ANGOULÊME
 S.A. au capital de 62 779 000 €

www.leroy-somer.com

DIGIDRIVE SK

Variateur de vitesse boucle ouverte pour moteurs asynchrones



